



#### IL ROBOT CON POLSO CAVO PER UNA VERNICIATURA DI QUALITÀ

Robot antropomorfo con sei gradi di libertà e polso cavo, che offre la possibilità di utilizzare fino a tre pistole simultaneamente. La tubazione della vernice percorre l'interno del braccio, permettendo di mantenere il robot più pulito e di conseguenza eliminare il pericolo di rovinare la verniciatura dei pezzi. Grazie alla struttura è possibile lavorare pezzi di grandi dimensioni e se necessario può essere sincronizzato con il nastro trasportatore per l'inseguimento dei pezzi. La portata del polso di 10 kg permette l'utilizzo di coppe rotanti o più pistole contemporaneamente. Questo permette di ridurre i tempi di ciclo e di utilizzare più colori senza dover lavare i tubi. La rigidità e precisione di questo robot permette di ottenere una qualità finale impeccabile. Questo modello è predisposto per accogliere pompe e cambio colore a bordo gestiti dal modulo di controllo del robot in modo da ottenere velocità, riduzione degli sprechi e una qualità superiore.

- PROGRAMMAZIONE OFFLINE
- SISTEMA PUNTO A PUNTO
- ALTISSIMA QUALITÀ
- FACILE MANUTENZIONE

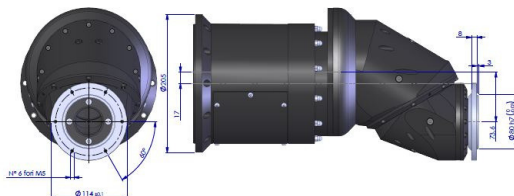
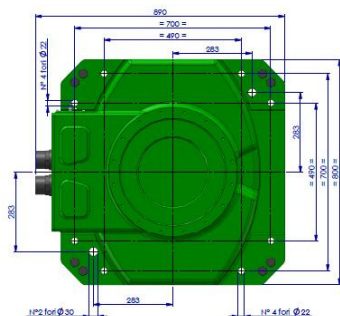
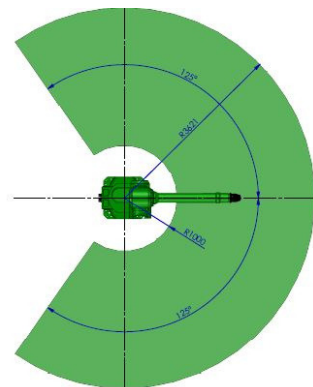
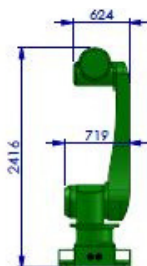
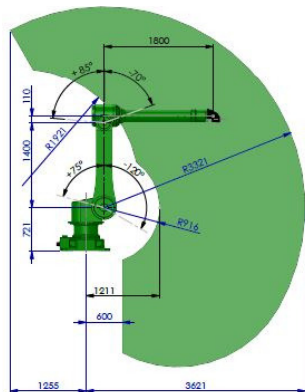
#### THE ROBOT WITH HOLLOW WRIST FOR QUALITY PAINT JOB

Anthropomorphic robot with six degrees of freedom, with hollow wrist, that makes possible to use up to three guns simultaneously. The lacquering circuit runs inside the arm, keeping the robot clean and eliminates any risk of damaging the painting pieces. Thanks to the structure it is possible to process large pieces and it can be synchronized with the conveyor to track the items. The payload is 10 kg and allows the use of rotating bells, or a set of multiple guns. It reduces cycle times and permit to use multiple colours saving the time of washing the circuit. The stiffness and precision of this robot make possible to reach an excellent quality. This model is designed to host on board pumps and colour change, managed by the robot controller, in order to be faster, reduce losses and guarantee higher quality.

- PROGRAMMAZIONE OFFLINE
- SISTEMA PUNTO A PUNTO
- ALTISSIMA QUALITÀ
- FACILE MANUTENZIONE

[www.cmarobotics.com](http://www.cmarobotics.com)





## DATI TECNICI

Robot model		GR6100 HW	Driving power		Motor	AC Brushless
Payload		10 kg	Total Power		3 kW	
Axis		6	Working Voltage		400V	
Range of motion		J1	Brake		J1-J6	
		J2	Position repeat accuracy		±0.5 mm	
		J3	Max. working radius		3500 mm	
		J4	Wrist threading hole size		Ø40mm	
		J5	Weight		950 kg	
		J6	Atex		Optional	
Max. Speed		J1	Robot IP-Class		IP65	
		J2	Cabinet IP-Class		IP52	
		J3	Installation		Floor/Ceiling	
		J4	Operating temperature		0°C/+40°C	
		J5	Storage temperature		0°C /+55 °C	
		J6	Air supply (Pressure)		At least 6 bar (0.6MPa)	
Wrist allowable torque		J4	Air (Flow)		> 220 Nm/min.	
		J5	Air precision requirements		<5µm	
		J6	Robot control box size		L1000*H1100*D500 mm	
ATEX control box size		L400*H500*D210 mm	Robot control box weight		185 Kg	
ATEX control box weight		15Kg				