



NIRYO

HUMAN - MOTION - ROBOT

SPECIFICATIONS TECHNIQUES

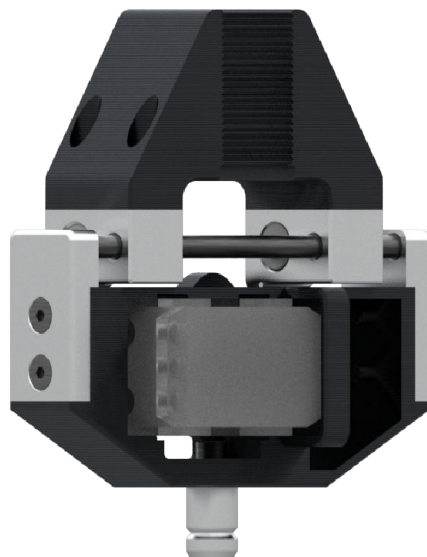
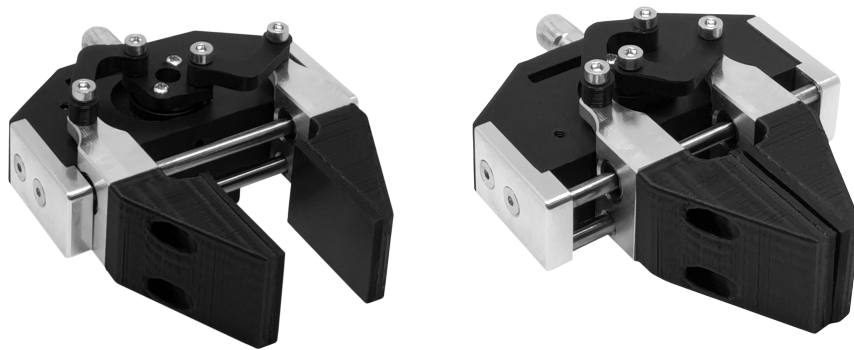
NED

BRAS ROBOT 6 AXES

| | |
|--|---|
| Charge soulevée | 300 g max |
| Portée max. | 440 mm |
| Précision | 0,5 mm* |
| Répétabilité | 0,5 mm* |
| Angle de la base | +/- 175 ° |
| Source de courant | 11.1 Volts / 6A |
| Communication | Ethernet 1 Gb/s WIFI 2,4GHz & 5GHz – 802.11 b/g/n/ac 6 (~31 dBm, <80dBm) Bluetooth 5.0 BLE USB |
| Interface/Programmation | Windows/MacOS/Linux (application de bureau) & APIs |
| Consommation | ~ 60 W |
| Matériaux | Aluminium, PLA (impression 3D) |
| Ports | 1 Ethernet Gigabit + 2 USB 3.0 + 2 USB 2 |
| Electronique | Raspberry Pi 4 + 3 x NiryoSteppers + 2 x Dynamixel XL – 430 + 1 x Dynamixel XL – 320 |
| Capteur de détection de collision | Magnetic sensor (motor) |

GRIPPER INCLUS

| | |
|---|--------------------|
| Masse | 109 g |
| Alimentation | 7.6 V |
| Ouverture maximum | 23.82 mm |
| Distance de l'objet attrapé par rapport à la base de la pince | 85 mm |
| Moteur | XL-320 Servo Motor |
| Température opératoire | 5-45°C |



Mâchoires
modifiables

Mécanisme
renforcé

Fixation
facilitée

*Ned est un robot à but pédagogique, destiné à l'enseignement ou pour le test de petites lignes de production. Nous ne garantissons en aucun cas la précision et robustesse pour votre application

contact@niryo.com
www.niryo.com