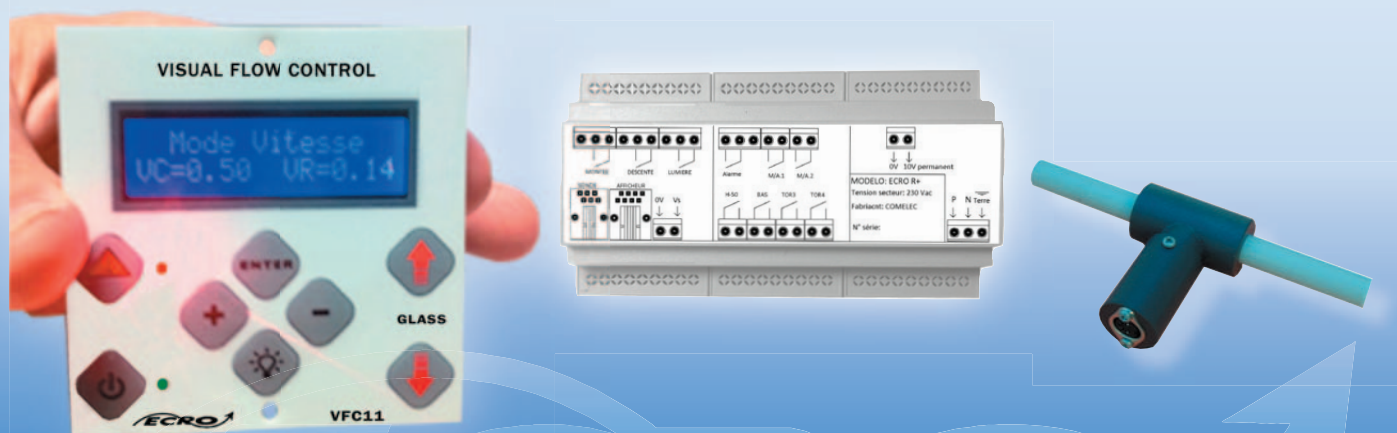




## RÉGULATEUR DE VITESSE À FIL CHAUD

### ECRO.RV



**COMELEC**

Tél.: 04 42 70 63 90 - Fax: 04 42 70 63 95

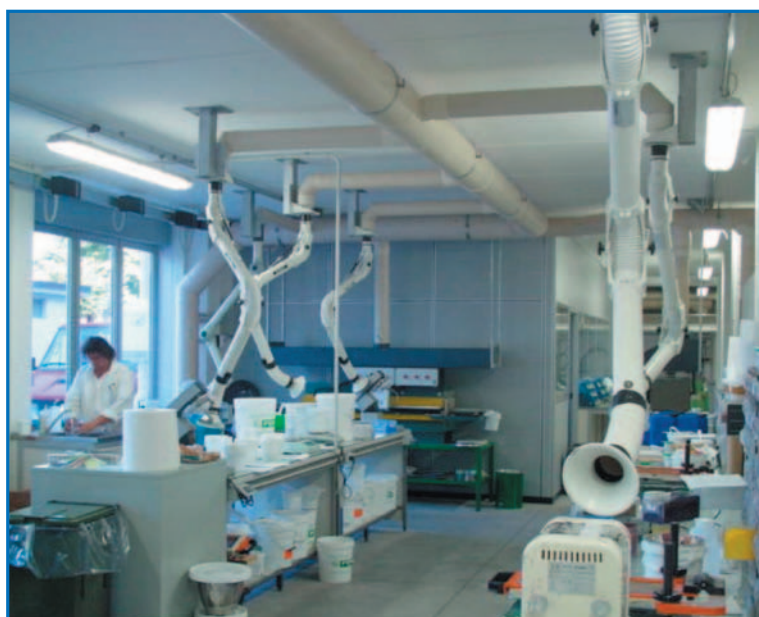
CD 908-13720 BELCODENE [www.comelec.fr](http://www.comelec.fr)



## PRÉSENTATION DU PRODUIT.

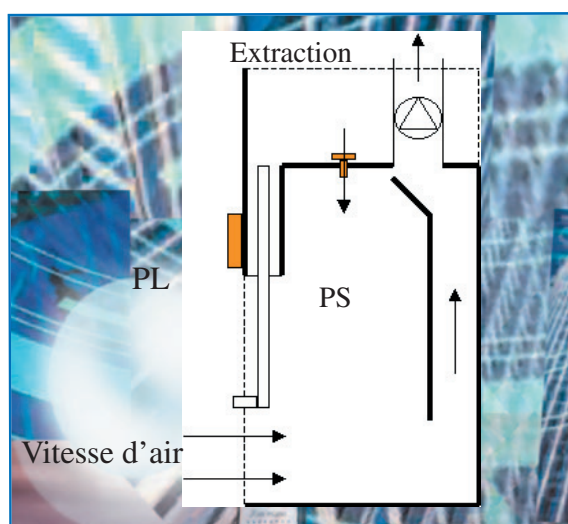
L'ECRO.RV (Régulateur de vitesse) est articulée autour d'un anémomètre à fil chaud. Conforme aux normes XPX 15-206 et EN14175 elle offre en plus les avantages d'un appareil de mesure numérique. Livré étalonné ; ce produit permet dès sa mise sous tension d'effectuer des contrôles et de réguler des vitesses avec précision et efficacité.

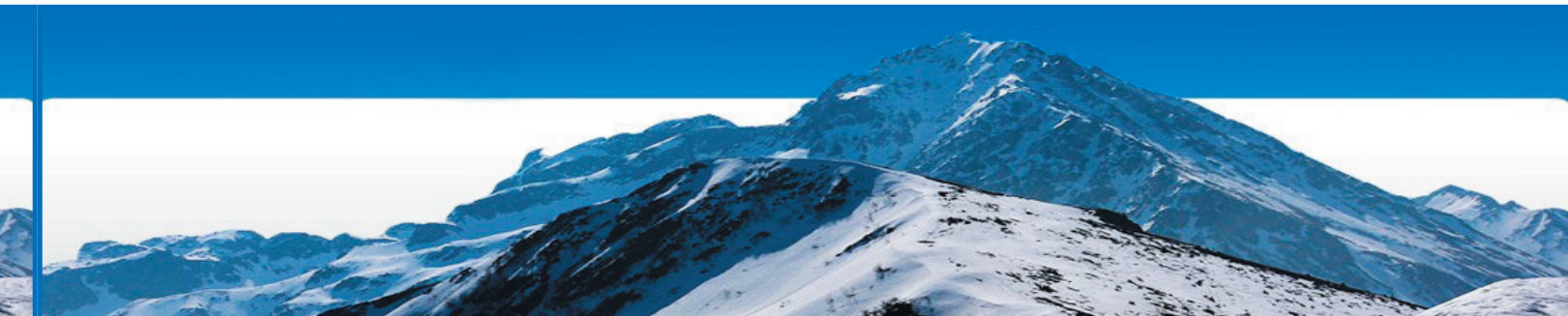
La sonde de vitesse qui est livrée avec ECRO-RV est de technologie fil chaud ce qui lui confère une exceptionnelle sensibilité et un temps de réponse très rapide. Le raccordement de la sonde de vitesse à la carte électronique se fait à l'aide d'un câble DIN-RJ de 3.5m. Cette électronique est capable de gérer une vitre électrique, un détecteur de présence avec son système de détection d'obstacle.



## PRINCIPE DE FONCTIONNEMENT vitesse.

La dépression ( PL - PS ) due à l'extraction de l'air va créer un passage d'air à travers la sonde. La vitesse d'air traversant la sonde sera identique à celle entrant dans la sorbonne. L'air traversant la sonde va plus ou moins refroidir un corps chaud (Un couple résistance/diode pour les ECRO modèles économiques, un filament pour les ECRO modèles professionnels) et c'est cette différence de température qui permettra d'en déduire la vitesse.





## LE SYSTÈME EST COMPOSÉ DE 5 ÉLÉMENTS :

- Un boîtier d'alimentation (DIM : 156 x 90 x 60 mm) pour rail DIN
- Une carte de visualisation de dimensions 77 x 77 mm
- Une sonde Fil chaud
- Un cordon RJ12 / DIN de 3.5m
- Un cordon RJ45 / RJ45 de 5m

## CARACTÉRISTIQUES :

### ELECTRIQUES

Alimentation..... 230V / 50 Hz  
 Consommation..... 10 VA.  
 Classe de sécurité ..... II (terre facultative).  
 Protection..... Fusible interchangeable.  
 Intensité du fusible.....500mA.

### SORTIES

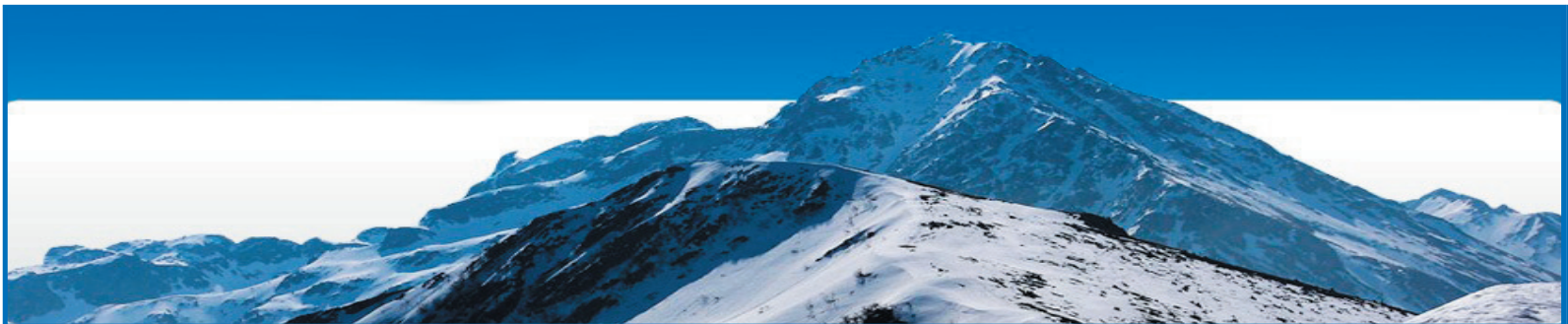
Commande variateur .....0-10V (PID intégré)  
 Source de tension ..... 10V/500mA permanent  
 Contact sec 1 d'ordre de marche ..... 1A/28VDC - 2A/12VDC  
 Contact sec 2 d'ordre de marche ..... 1A/28VDC - 2A/12VDC  
 Contact sec d'alarme ..... 1A/24VDC - 0.5A/230VAC  
 Contact sec pour éclairage Sorbonne .....4A/250VAC  
 Contact sec de montée de vitre pour Sorbonne.....4A/250VAC  
 Contact sec de descente de vitre pour Sorbonne.....4A/250VAC  
 Bus CAN (en option)..... RJ 12

### ENTREES

Entrées digitales (H50) : contact haut..... 0-5V/30mA TOR  
 Entrées digitales (Bas) : contact bas ..... 0-5V/30mA TOR  
 Entrées digitales (TOR3) : détecteur de présence ..... 0-5V/30mA TOR  
 Entrées digitales (TOR4) : contact obstacle..... 0-5V/30mA TOR

Bus CAN (en option)..... RJ 12





## INSTALLATION ET MISE EN SERVICE :

L'électronique une fois installée se règle et s'utilise à l'aide des 8 boutons que vous apercevez sur la carte de visualisation.

- « ON/OFF » permet la mise en marche et l'arrêt de l'électronique.
- « ↑ » Glass « ↓ » permet la montée et la descente de la vitre.
- « STOP ALARME » permet l'arrêt du buzzer.
- « + » « - » permet de se déplacer dans le menu.
- « OK » permet de valider les modifications apportées dans le menu.
- « Light » permet d'éclairer ou d'éteindre la lumière de la sorbonne.

L'électronique est livrée réglée et étalonnée avec les paramètres suivants :

- **Consigne de régulation : 0.5m/s**
- **Temps d'alarme : 30s.**
- **Temps de réponse : 50ms**
- **Etalonnage de la sonde : 128.**

## MENU :

La carte de visualisation comporte un menu offrant la possibilité de modifier les paramètres de l'ECRO.

Le menu possède les catégories suivantes :

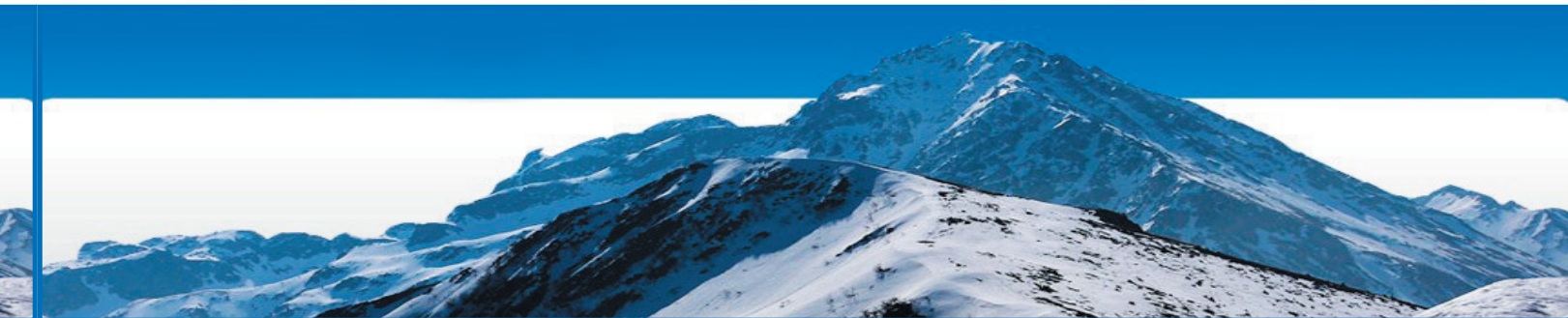
- **Choix de la consigne de vitesse** : réglable de 0.10 à 0.99 m/s
- **Choix du temps d'alarme** : réglable de 1 à 240 s
- **Choix du temps de réaction** : réglable de 50 à 240 ms
- **Etalonnage de la sonde** : réglable de 0 à 200
- **Mode normal.**

Pour accéder au menu il vous suffit d'appuyer sur le bouton « **OK** ». Pour se déplacer dans les différentes catégories il faut presser sur les boutons « + » et « - ». Une fois votre choix effectué pressez le bouton « **OK** » pour valider.

Chaque appui sur la touche « + » vous fera descendre dans le menu, de la consigne au temps d'alarme puis temps de réaction etc...

Chaque appui sur la touche « - » vous fera remonter dans ce même menu à la catégorie précédente. Pour sortir du mode de réglage vous devez sélectionner la catégorie « Mode normal » et valider avec la touche « **OK** »





## FONCTIONNEMENT EN MODE NORMAL :

Lorsque l'on sort du menu ou que l'on met en marche l'appareil on voit défiler sur l'afficheur l'ensemble des paramètres sélectionnés comme suit:

**ECRO RV**  
Version 2012 V6

**Consigne**  
Vitesse= 0,5 m/s

**Consigne**  
Alarme = 30s

**Consigne**  
Réaction = 50ms

puis l'affichage indique

---- Mode normal ----

---- Mode vitesse ---  
VC=0.50 VR=0.50

VC signifie vitesse de consigne et VR vitesse réelle mesurée. En mode régulation, l'appareil va générer un signal 0-10 v de manière à toujours avoir la vitesse réelle égale à la vitesse de consigne choisie. Dès que l'affichage indique **Mode normal** le boîtier d'alimentation présente sur ses deux contacts **MA1** et **MA2** un circuit fermé. Un de ces contacts est généralement utilisé pour mettre en marche le variateur de fréquence et l'autre peut servir par exemple à un automate pour signaler la mise en marche de l'ECRO. Ces contacts ne se réouvrent qu'en mode veille. Chaque fois que vous serez en alarme (led rouge éclairée et buzzer en marche) c'est que le système sera resté en défaut pendant un temps supérieur à celui que vous aurez préalablement déterminé dans le menu «**CONSIGNES ALARME**». La led rouge ainsi que le buzzer suivent le défaut. Le buzzer s'arrête si vous pressez sur «STOP ALARME» ou si le défaut disparaît. Le relais d'alarme présent sur le bornier du boîtier d'alimentation suit la led rouge. Quand celle-ci est éclairée le contact sec du relais est fermé et à l'inverse, quand la led est éteinte le contact est ouvert.

## Gestion des entrées

- Lorsque l'entrée digitale «**H50**» (contact de hauteur de vitre 50 cm) est fermée le système passe immédiatement en alarme et envoie 10 v sur sa sortie pour faire passer en grande vitesse la sorbonne.
- L'entrée digitale «**bas**» n'est pas utilisée.
- L'entrée digitale «**TOR3**» est dédiée à un contact sec de détecteur de présence. Si la sorbonne est motorisée et que le contact sec du détecteur de présence est raccordé sur l'entrée «**TOR3**», lorsque plus personne n'est présent devant la sorbonne automatiquement la descente de la vitre est activée.
- L'entrée digitale «**TOR4**» permet de connecter un contact de détection d'obstacle. Lorsque la vitre descend si ce contact est activé (détection d'obstacle) la descente s'arrête.

## Gestion des sorties

### Commande variateur 0-10V (PID intégré): bornier 0-VS

Permet de piloter un registre motorisé ou un variateur.

### Source de tension 10V permanent: bornier 0-10V

Permet de raccorder un coup de poing d'arrêt d'urgence.

### Contact sec 1 d'ordre de marche: bornier M/A 1

Généralement utilisé pour démarrer le variateur de fréquence.

### Contact sec 2 d'ordre de marche: bornier M/A2

Généralement utilisé pour activer un volet motorisé ou pour informer un automate de l'état de marche de la sorbonne.

### Contact sec d'alarme: bornier alarme

Il suit la led rouge d'alarme.

### Contact sec pour éclairage Sorbonne: bornier lumière

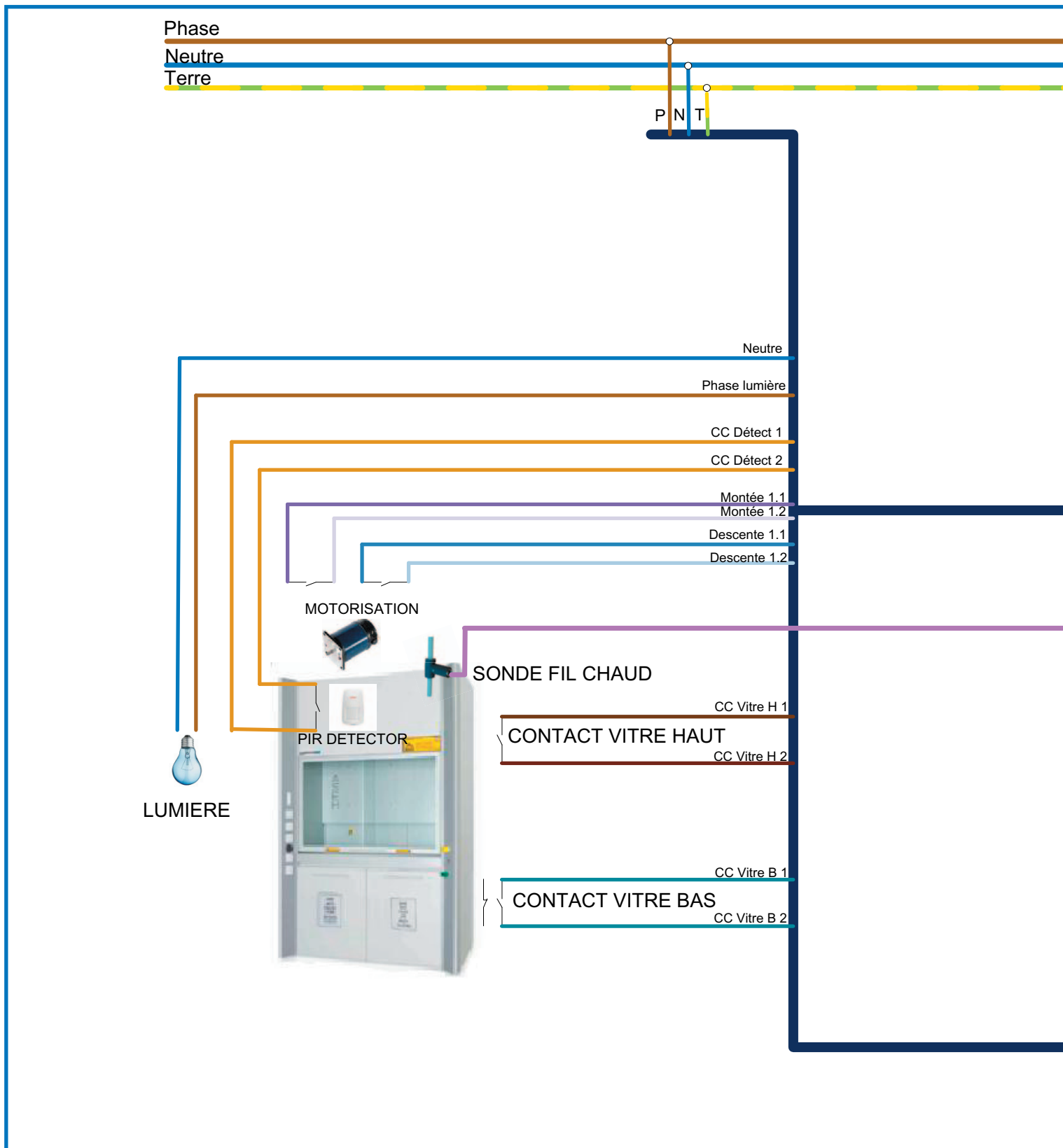
Ce contact sec est activé par le panneau avant (poussoir symbolisé par la lumière) et fonctionne en interrupteur.

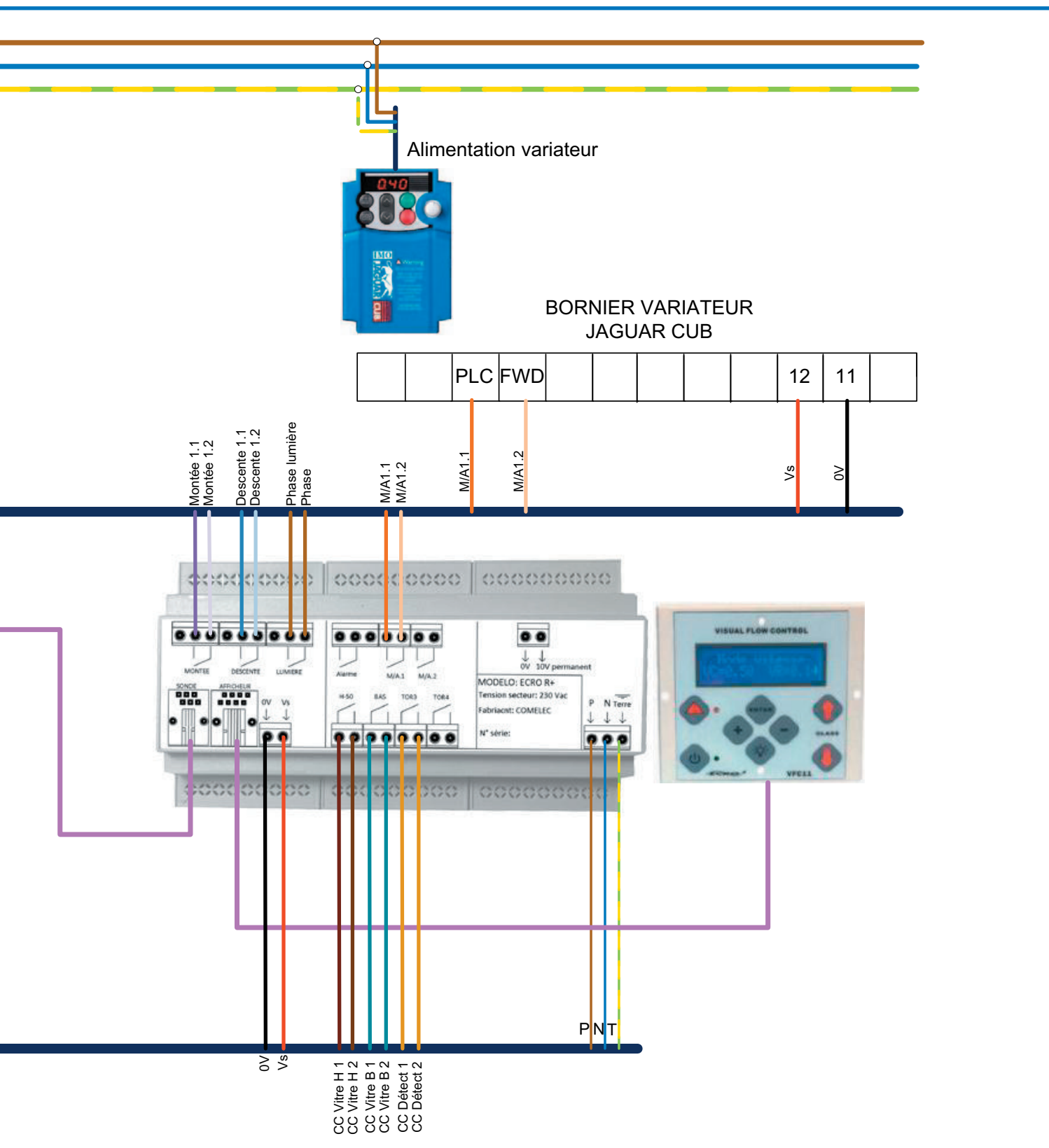
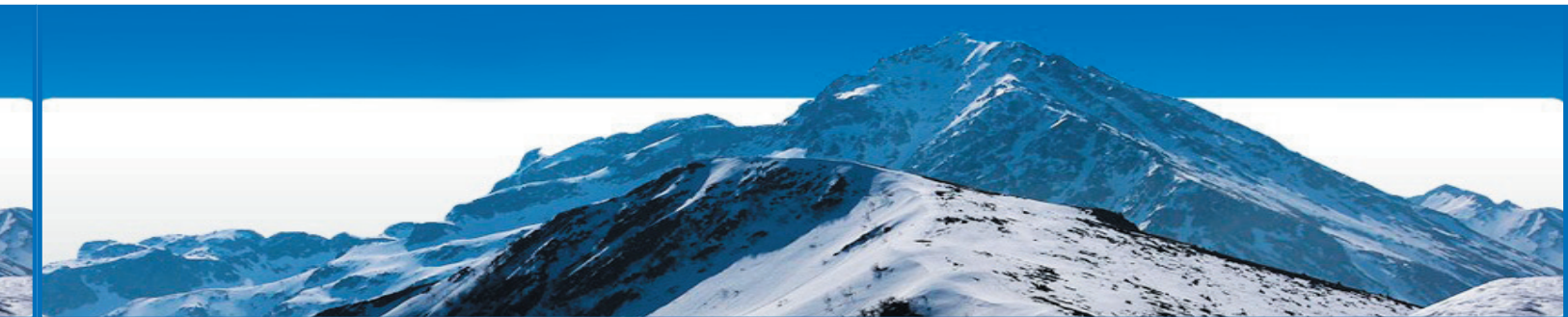
### Contact sec de montée et de descente de vitre pour Sorbonne: borniers Montée et Descente

Ces contacts sont activés par la pression des poussoirs montée et descente symbolisés par des flèches rouges sur le panneau avant. Tant que la touche est pressée le contact est fermé dès que celle-ci est relâchée le contact s'ouvre.



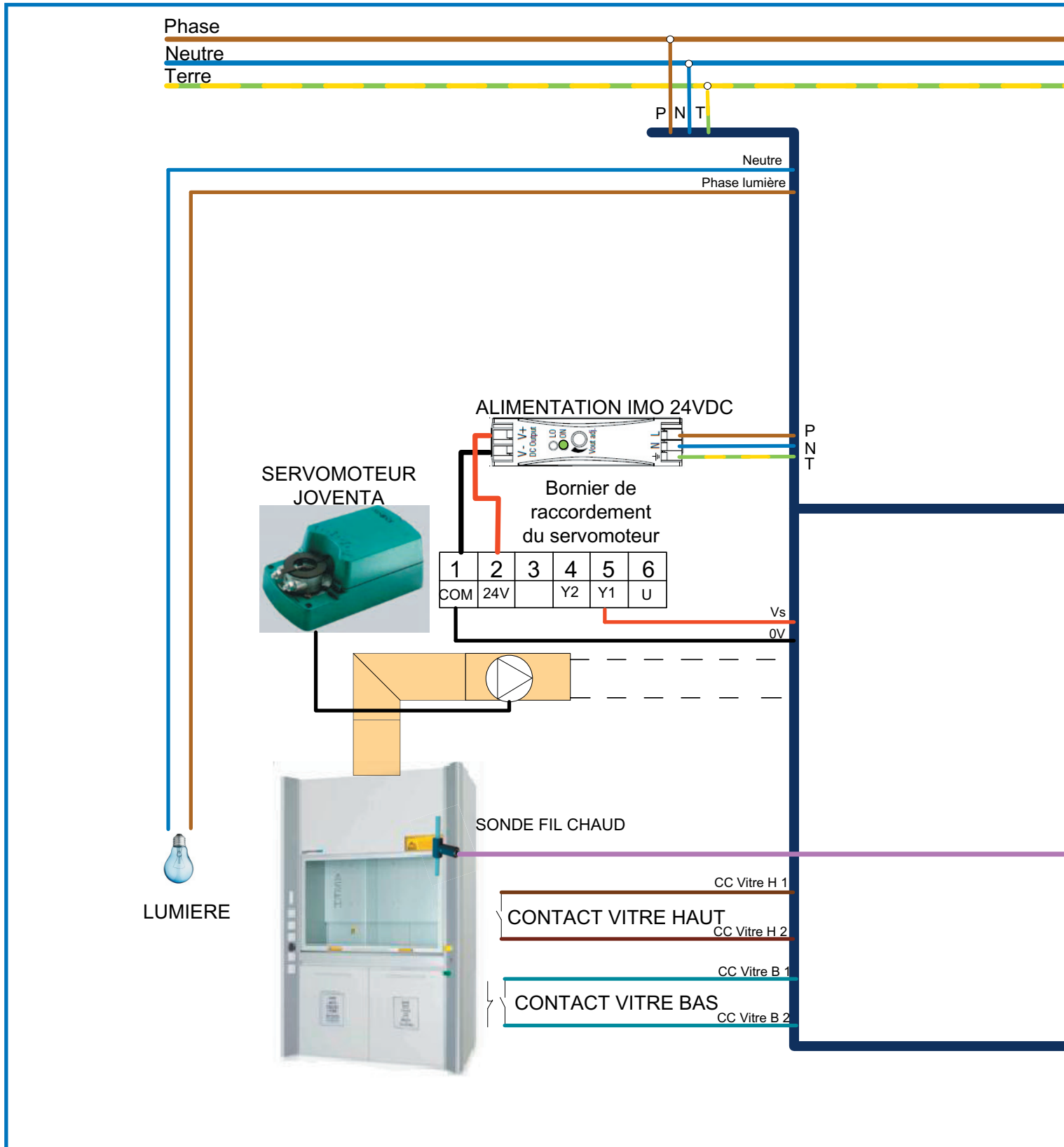
## RACCORDEMENT ECRO RV AVEC VARIATEUR JAGUAR CUB







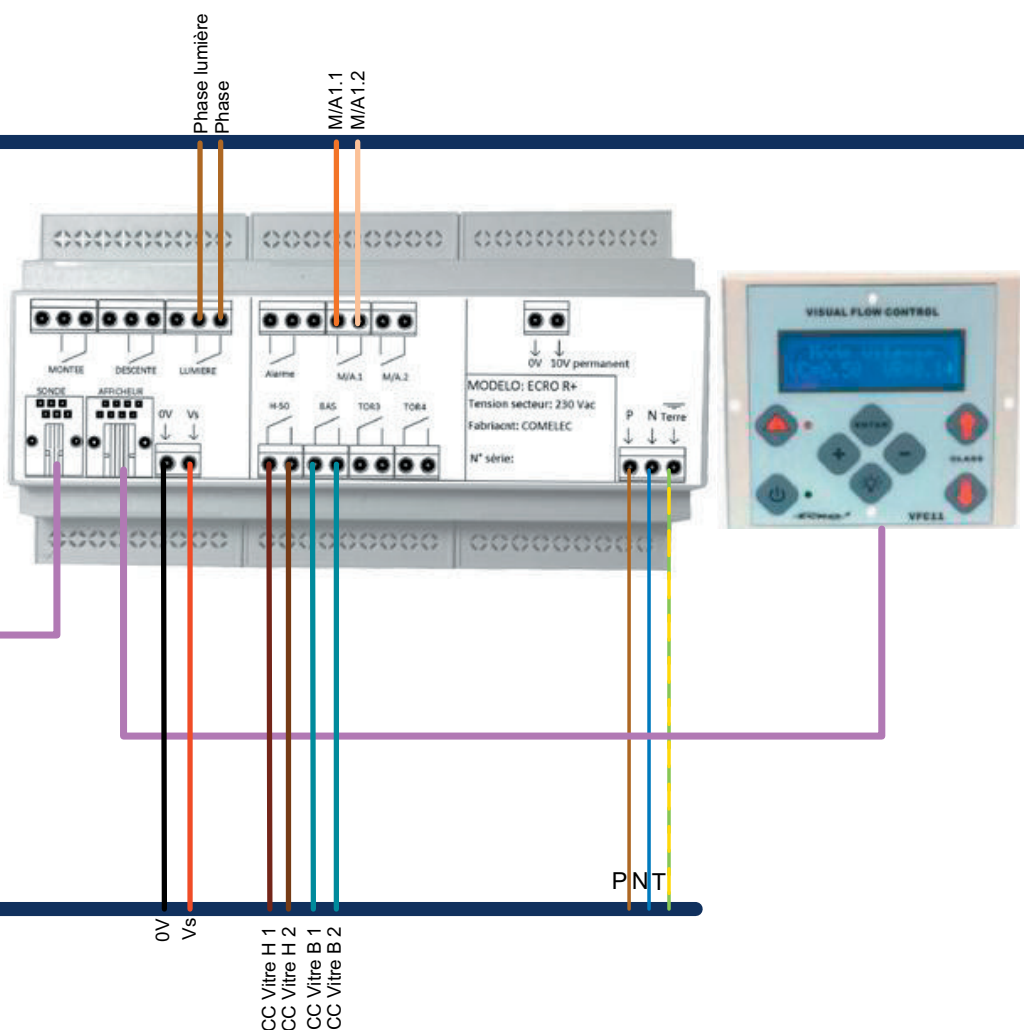
## RACCORDEMENT ECRO RV AVEC SERVOMOTEUR JOVENTA





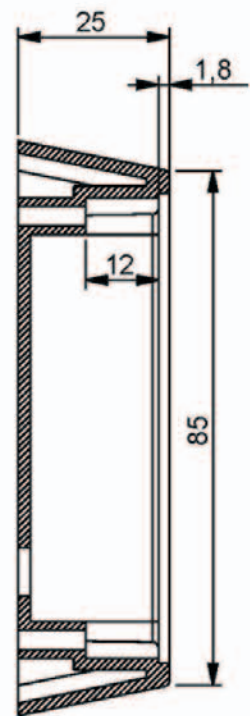
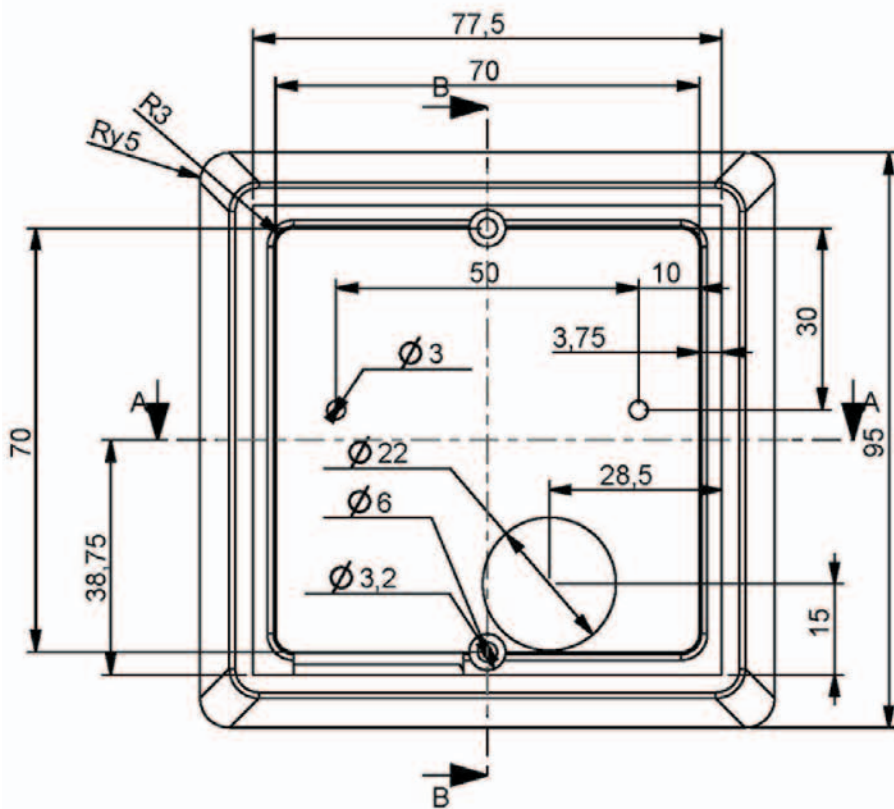


**Note:**  
Les raccordements des dispositifs suivants restent inchangés par rapport au schéma de raccordement ECRO-RV avec variateur:  
- Détecteur PIR  
- Montée de vitre  
- Descente de vitre

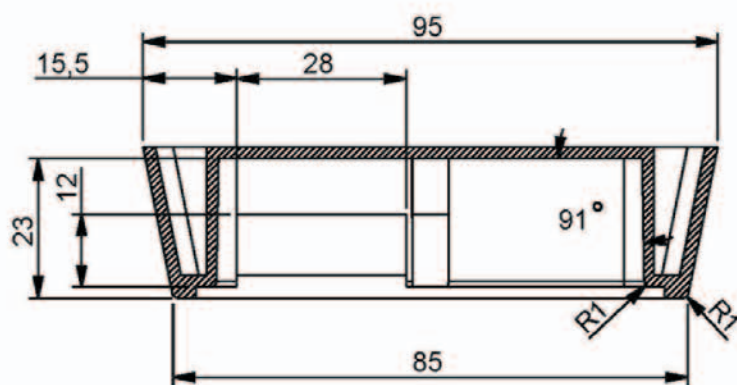




## BOITIER MÉCANIQUE DE L'ECRO RV



SECTION B-B



SECTION A-A

